



# 電動デッキ昇降キット

シリアル番号が 413000000 以上の Z Master® 2000 とシリアル番号が 412200557 以上の Z Master 4000 シリーズ乗用モア用

モデル番号 147-1660

取り付け要領

## 取り付け

### 付属部品

すべての部品がそろっているか、下の表で確認してください。

手順	内容	数量	用途
1	必要なパーツはありません。	-	マシンの準備を行う。
2	必要なパーツはありません。	-	左側ポッドと燃料タンクのキャップを外す。
3	必要なパーツはありません。	-	左側走行コントロールレバーを機体から外す。
4	必要なパーツはありません。	-	デッキ昇降スプリングを外す。
5	左側走行コントロールレバー	1	新しい左側走行コントロールレバーを取り付ける。
6	ピボットピン ロックナット 1/2" アクチュエータマウント キャリッジボルト 5/16" x 1" ロックナット 5/16"	1 1 1 2 2	アクチュエータマウントと後側昇降ハードウェアを取り付ける。
7	デッキ昇降ワイヤハーネス 押し込みファスナー リレー タブタイルねじ	1 1 2 1	ワイヤハーネスを敷設してリレーを取り付ける。
8	必要なパーツはありません。	-	左側ポッドと燃料タンクのキャップを取り付ける。
9	必要なパーツはありません。	-	ワイヤハーネスを接続する。
10	アクチュエータ ピンクリップ アルミ製スペーサ クレビスピン	1 2 1 1	アクチュエータを取り付ける。
11	必要なパーツはありません。	-	移動走行ロックを取り外す。
12	必要なパーツはありません。	-	刈り込みデッキの刈高とレーキのチェック。



注 前後左右は運転位置からみた方向です。

# 1

## マシンの準備を行う

必要なパーツはありません。

### 手順

1. 平らな場所に駐車する。
2. ブレード制御スイッチを切る
3. 走行コントロールレバーをニュートラルロック位置外側に動かす。
4. 駐車ブレーキを掛ける。
5. エンジンを止め、キーを抜き取る。
6. バッテリーのマイナスケーブルを外す。
7. デッキ昇降ペダルを前方一杯に踏み込んで、デッキを移動走行位置にロックする [図 1](#)。

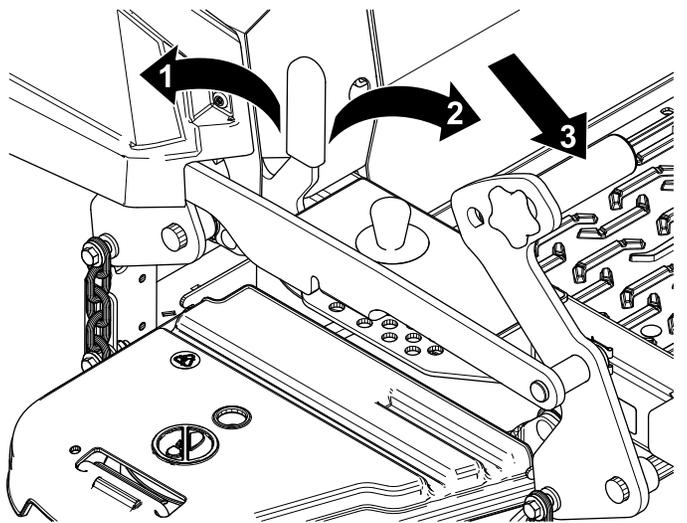


図 1

1. ロック位置デッキは移動走行位置にロックされる。
2. ロック解除位置デッキは移動走行位置にロックされない。
3. デッキ昇降ペダルを踏み込んでデッキを上昇させる。

8. 角材などを使ってデッキを支える。
9. 刈高ブラケットから刈高ピンを抜き取る [図 2](#)。

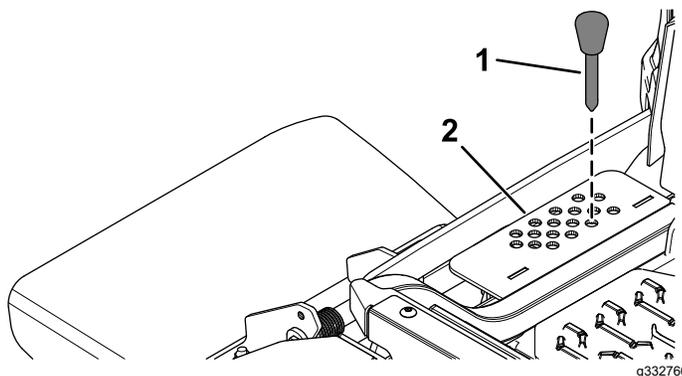


図 2

1. 刈高ピン
2. 刈高ブラケット

# 2

## 左側ポッドと燃料タンクのキャップを外す

必要なパーツはありません。

### 手順

1. 左側ポッドにある燃料タンクキャップを外す [図 3](#)。キャップは無くさないように保管する。

# 3

## 左側走行コントロールレバーを機体から外す

必要なパーツはありません。

### 手順

左側走行コントロールレバーを固定しているフランジヘッドボルト $\frac{3}{8}$  x 1"本を外して左側走行コントロールレバーを外すします 図 5。

フランジヘッドボルト $\frac{3}{8}$  x 1"2本は後に再利用します。

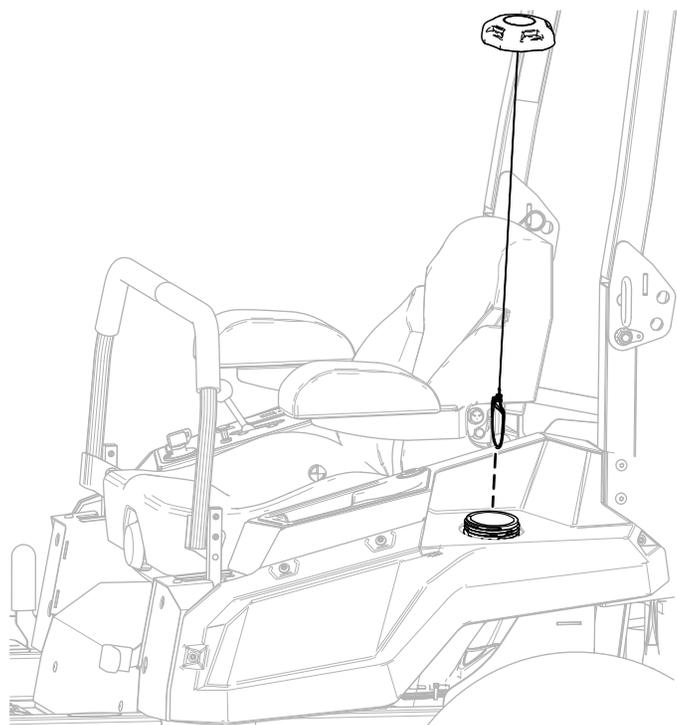


図 3

g345966

2. 左側ポッドを固定しているショルダ付きねじ4本を外して左側ポッドを車体から取り外す 図 4。

外した左側ポッドとねじ4本は、後の取り付けに備えて保管しておく。

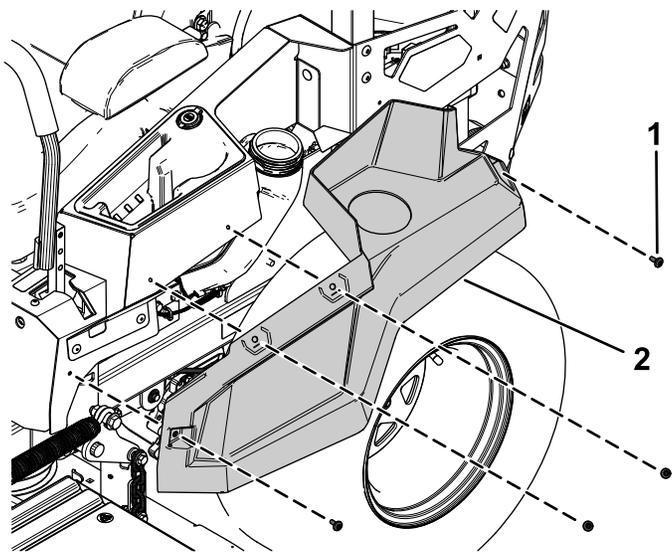


図 4

g345968

1. ショルダ付きねじ
2. 左側ポッド

3. 燃料タンクにキャップを取り付ける 図 3。

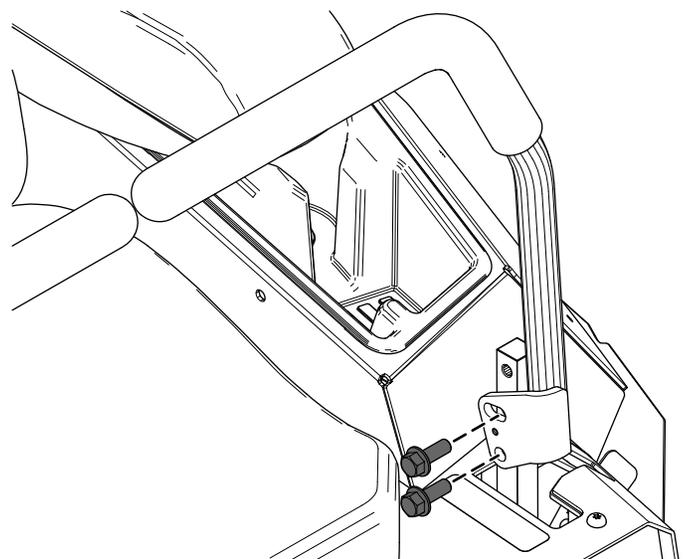


図 5

g345967

# 4

## デッキ昇降スプリングを外す

必要なパーツはありません。

### 手順

1. デッキ昇降スプリングの前側を固定しているスプリングボルトを外す 図 6。
2. デッキ昇降スプリングの後側を固定しているショルダボルトとロックナット $\frac{1}{2}$ "を外す 図 6。
3. デッキ昇降スプリングを外す 図 6。

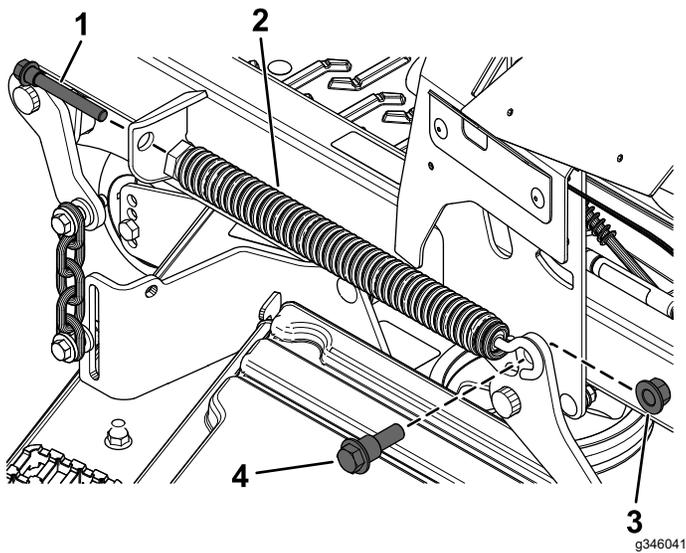


図 6

- 1. スプリングボルト
- 2. デッキ昇降スプリング
- 3. ロックナット1/2"
- 4. ショルダボルト

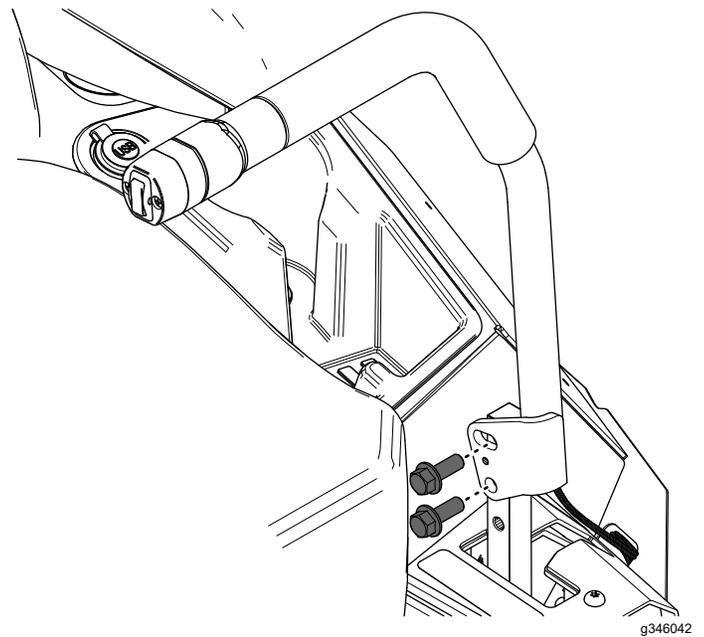


図 7

- 2. 走行コントロールレバーのワイヤハーネスを、左側カバープレートの穴に通す 図 8。
- 3. 左側走行コントロールレバーのノッチに、ワイヤハーネスを固定する 図 8。

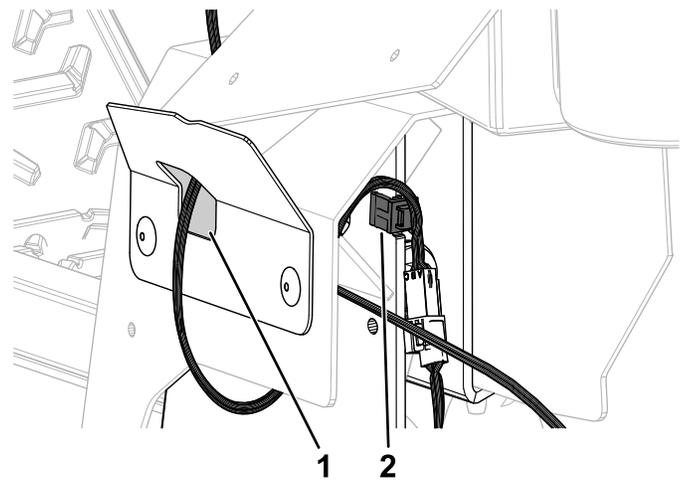


図 8

- 1. 左カバープレートのこの穴にハーネスを通す。
- 2. このノッチにハーネスを固定する。

# 5

## 新しい左側走行コントロールレバーを取り付ける

### この作業に必要なパーツ

1	左側走行コントロールレバー
---	---------------

### 手順

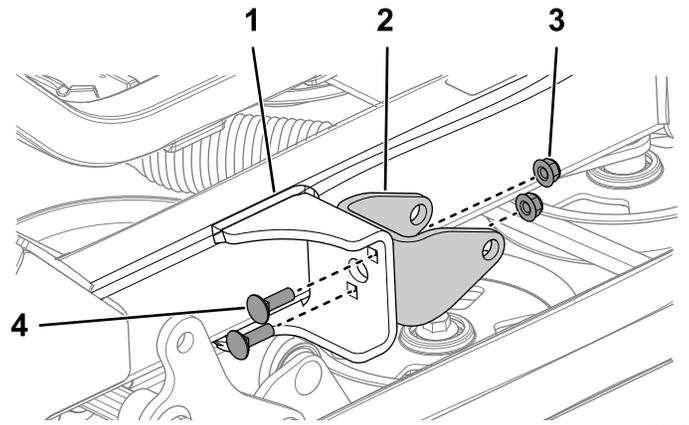
- 1. 図 7 のように、先ほど外したフランジヘッドボルト  $\frac{3}{8}$  x 1" 2本を使用して、新しい左側走行コントロールレバーを取り付ける。

# 6

## アクチュエータマウントと後側昇降ハードウェアを取り付ける

### この作業に必要なパーツ

1	ピボットピン
1	ロックナット $\frac{1}{2}$ "
1	アクチュエータマウント
2	キャリッジボルト $\frac{5}{16}$ " x 1"
2	ロックナット $\frac{5}{16}$ "



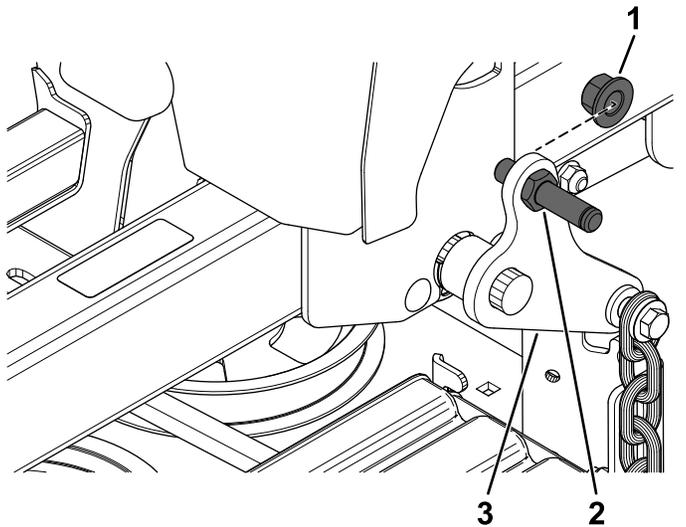
g399232

図 10

- |                |                                     |
|----------------|-------------------------------------|
| 1. 左側フレームチューブ  | 3. ロックナット $\frac{5}{16}$ "          |
| 2. アクチュエータマウント | 4. キャリッジボルト( $\frac{5}{16}$ " x 1") |

### 手順

1. ピボットピンを、後側デッキ昇降アームに取り付けるロックナット $\frac{1}{2}$ "を使用して図 9 のように取り付ける。



g346401

図 9

- |                           |               |
|---------------------------|---------------|
| 1. ロックナット $\frac{1}{2}$ " | 3. 後部デッキ昇降アーム |
| 2. ピボットピン                 |               |

2. 左側フレームチューブに、アクチュエータマウントを取り付けるキャリッジボルト $\frac{5}{16}$ " x 1" 2 本とロックナット $\frac{5}{16}$ " 2 個で図 10 のように取り付ける。

# 7

## ワイヤハーネスを敷設してリレーを取り付ける

### この作業に必要なパーツ

1	デッキ昇降ワイヤハーネス
1	押し込みファスナー
2	リレー
1	タブタイルねじ

### 手順

1. 駐車ブレーキレバー用ブラケットに前側押し込みファスナーを取り付ける図 11。

**注** 後側押し込みファスナーは取り付け済みです。

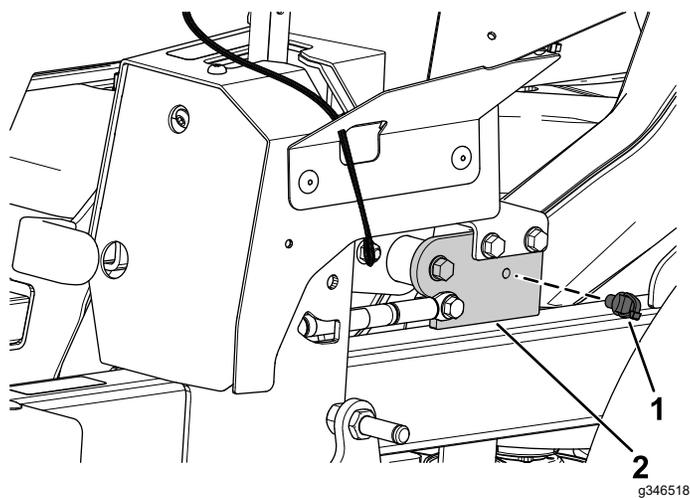


図 11

g346518

1. 押し込みファスナー
2. 駐車ブレーキレバー用ブラケット

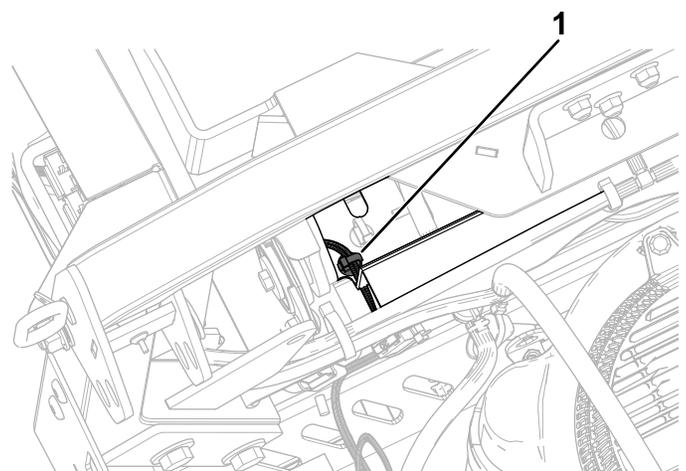


図 13

g346520

1. 押し込みファスナー

2. ワイヤハーネス 図 12 を、フレームの左側に沿って、ステップ 1 で取り付けた押し込みファスタを通して配設する。

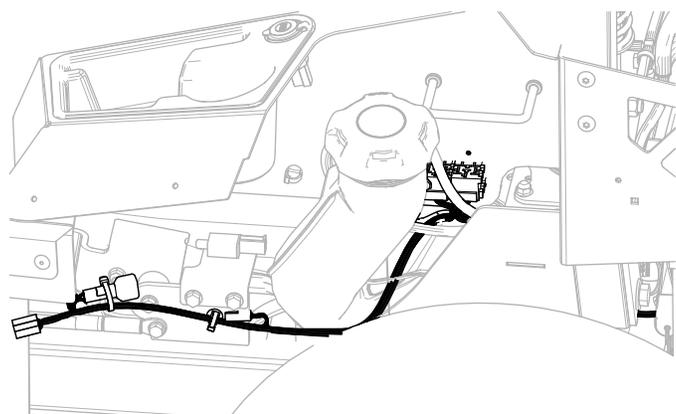


図 12

g347394

3. もう一個のオシコミファスナを、後側燃料タンクブラケットに取り付ける 図 13。

4. タップタイルねじを使用して、リレーの近くにワイヤハーネスを取り付ける 図 14。

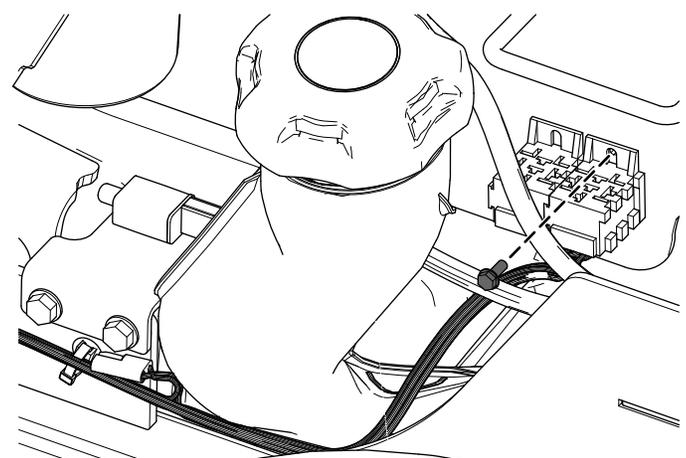


図 14

g347395

5. リレー 2 個を取り付ける 図 15。

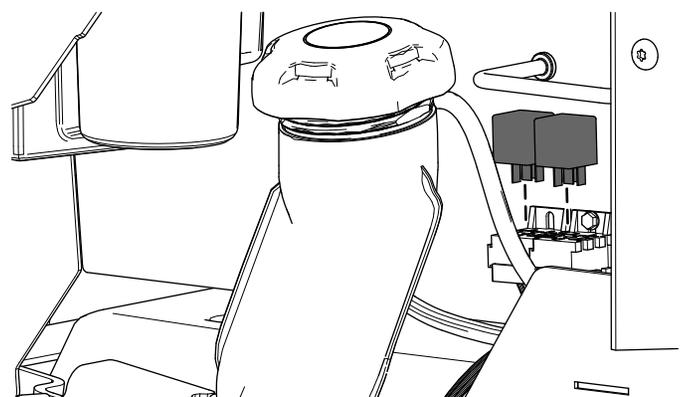


図 15

g347393

# 8

## 左側ポッドと燃料タンクのキャップを取り付ける

必要なパーツはありません。

### 手順

1. 燃料タンクのキャップを取る [図 3](#)。
2. 左側ポッドを取り付ける先ほど取り外したショルダねじ4本を使用する [図 4](#)。
3. 燃料タンクにキャップを取り付ける [図 3](#)。

# 9

## ワイヤハーネスを接続する

必要なパーツはありません。

### 手順

1. キットのワイヤハーネスを取り付けるマシンのワイヤハーネスの CONN-DECK LIFT というラベルのついたコネクタに接続する。
2. キットのワイヤハーネスのコネクタを、新しい左側走行コントロールレバーに接続する [図 16](#)。

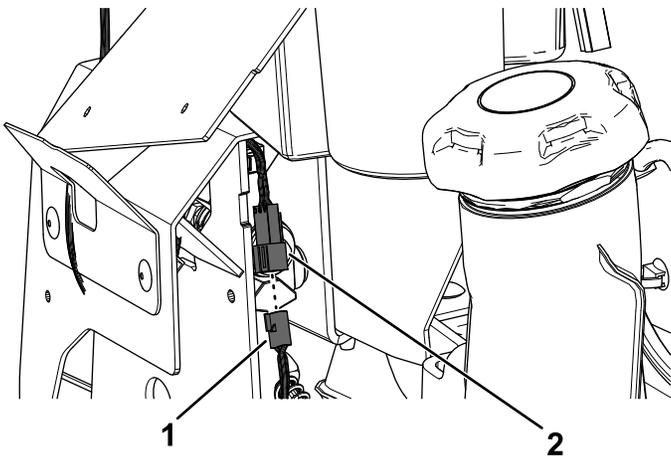
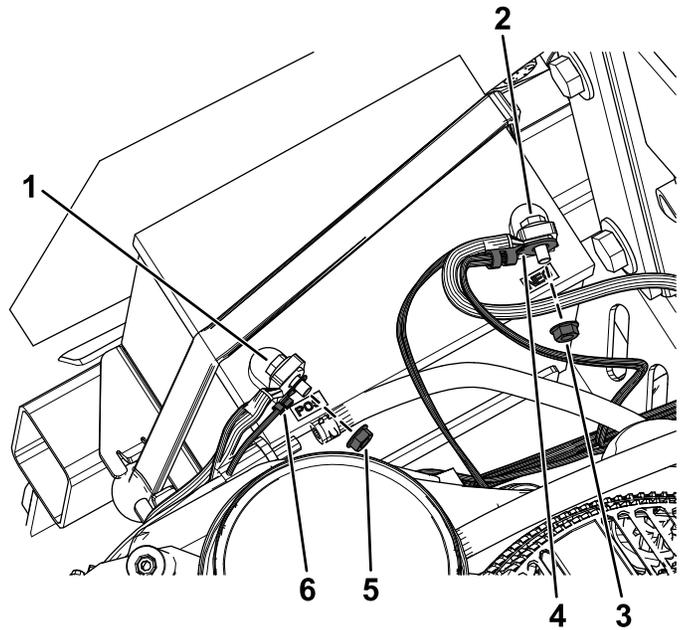


図 16

g347392

1. キットのワイヤハーネスのコネクタ
2. 新しい左側走行コントロールレバー

4. バッテリーのプラス端子のカバーを外す。
5. プラス端子のナットを外し、キットのワイヤハーネスのプラス端子用リングをボルトに取り付ける [図 17](#)。
6. 先ほど外したナットを取り付けてプラス端子のリングを固定する [図 17](#)。
7. バッテリーのプラス端子にカバーを取り付ける。
8. マイナス端子のナットを外し、キットのワイヤハーネスのマイナス端子用リングをボルトに取り付ける [図 17](#)。
9. 先ほど外したナットを取り付けてマイナス端子のリングを固定する [図 17](#)。



g346611

図 17

- |               |                          |
|---------------|--------------------------|
| 1. プラス端子のボルト  | 4. キットのワイヤハーネスのマイナス端子リング |
| 2. マイナス端子のボルト | 5. プラス端子のナット             |
| 3. マイナス端子のナット | 6. キットのワイヤハーネスのプラス端子リング  |

3. キットのワイヤハーネスをアクチュエータに接続する

# 10

## アクチュエータを取り付ける

### この作業に必要なパーツ

1	アクチュエータ
2	ピンクリップ
1	アルミ製スペーサ
1	クレビスピン

### 手順

1. ピンクリップを使って、アクチュエータを後部デッキ昇降アームに取り付ける [図 18](#)。

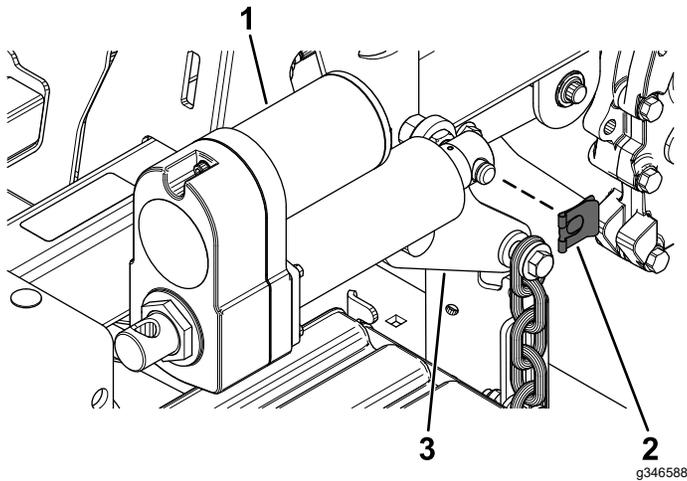


図 18

1. アクチュエータ
2. ピンクリップ
3. 後部デッキ昇降アーム

2. アクチュエータを上に戻してアクチュエータマウントの穴に合わせる。  
穴どうしを**整列させられない**場合には、マシンのエンジンを掛け、走行コントロールレバーについているスイッチを使ってアクチュエータをわずかに上下させて穴を合わせる。
3. クレビスピン、アルミ製スペーサ、ピンクリップを使って、[図 19](#)のようにアクチュエータをマウントに固定する。

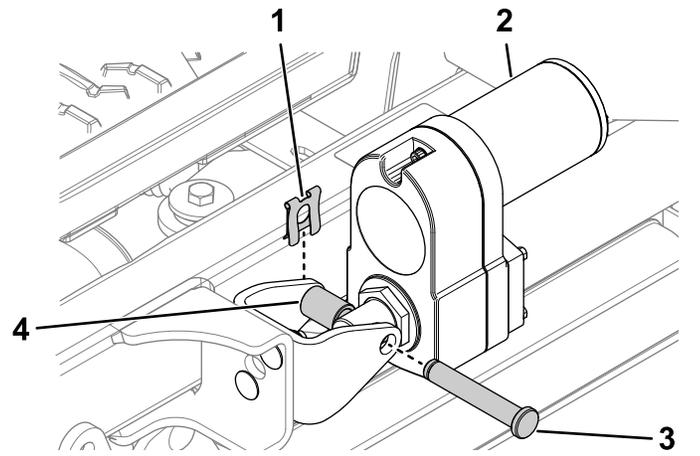


図 19

1. ピンクリップ
2. アクチュエータ
3. クレビスピン
4. アルミ製スペーサ

# 11

## 移動走行ロックを取り外す

必要なパーツはありません。

### 手順

1. デッキ昇降スイッチでデッキを上昇させる。アクチュエータからカチカチというラチェット音クリック音が聞こえたらそこで止める。
2. マシンのスイッチを切る。
3. ボルト、ワッシャ、移動走行ロックを取り外す [図 20](#)。

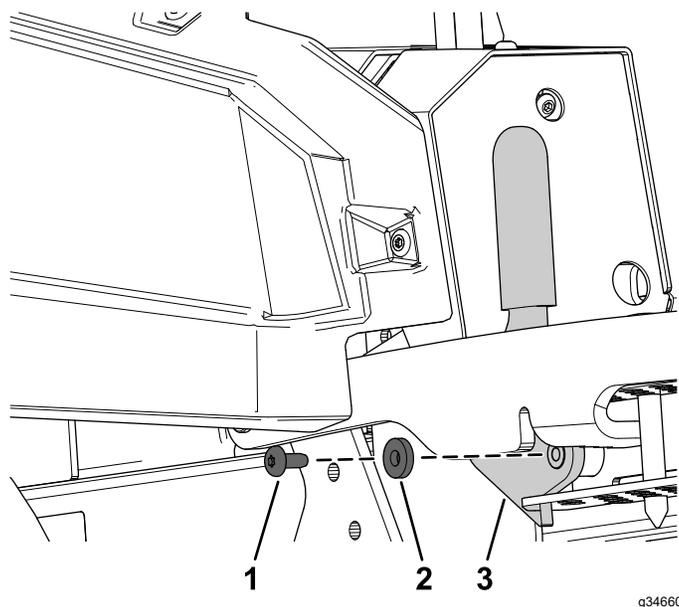


図 20

- 1. ボルト
- 2. ワッシャ
- 3. 移動走行ロック

# 運転操作

## 刈り高の調整

### 電動デッキ昇降装置搭載機の場合

1. デッキ昇降スイッチを上を押す 図 21。

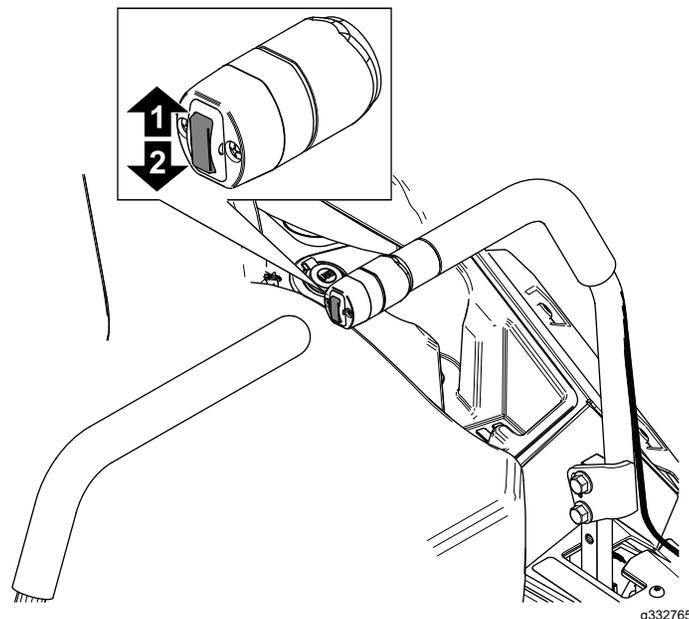


図 21

1. 上に押すとデッキ上昇。
2. 下に押すとデッキ下降。

2. 刈高ブラケットについている穴から、希望する刈高に対応する穴を見つけ、その穴にピンを通す 図 22。
3. デッキ昇降スイッチを下に押し、刈高リンクが刈高ピンにわずかに接触したところで下降動作を止める 図 22。

**注** 刈高リンクと刈高ピンとの接触が大きすぎると、刈り上がりやデッキの水平維持に悪影響が出てきます。

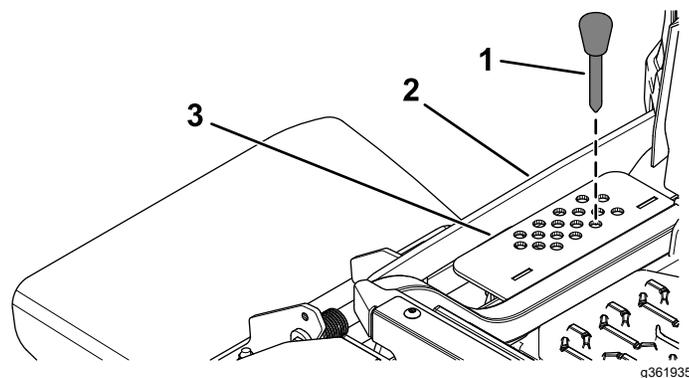


図 22

- 1. 刈高ピン
- 2. 刈高リンク
- 3. 刈高ブラケット

# 12

## 刈り込みデッキの刈高とレーキのチェック

必要なパーツはありません。

### 手順

オペレーターズマニュアルの「左右の水平調整とブレードの前後傾き調整」の項を参照。

メモ

メモ



**Count on it.**